**个人简历**

**个人信息**

姓 名：**周玉清**  籍 贯：广东湛江

手机号码：13433622113邮 箱：[2892966450@qq.com](mailto:2892966450@qq.com)

住 址：广州市增城区新塘镇 出生年月：1996-10

**求职意向**：**嵌入式软件工程师/单片机工程师**

**教育背景**

**2016.9--2020.6**  **东莞理工学院**   **通信工程专业**  **全日制本科学士学位**

**证书荣誉**

* 英语四级
* 驾驶证C1
* 中级嵌入式软件工程师
* 获一次校级三等奖学金，三次国家励志奖学金

**专业技能**

* 熟悉C语言，shell脚本语言
* 熟练使用51，contex M3/M4，ARM等单片机
* 熟悉 USART串口，modbus，SPI，IIC，CAN，TCP等常用通信协议
* 掌握Makefile进行代码编译管理，使用过GIT和SVN代码版本管理工具
* 熟悉Linux系统常用命令
* 掌握socket网络编程，linux线程使用，RTOS(ucosII)系统编程

**工作经历&项目经历**

2021.11-至今 广东天凛高新科技有限公司 嵌入式软件工程师

2020.9-2021.9 珠海奔图电子有限公司 软件开发助理工程师

**项目经历**

**项目名称**：  **机器人建墙**  **时间**：2021.11-至今

**项目公司**： **广东天凛高新科技有限公司**

**项目描述**：通过机器人实现全自动建墙的整体解决方案，整体解决方案涉及机器人建墙产线，包括铝模机器人、制浆机器人、搬运机器人、卸料机器人，实现从原材料到墙体成型全过程的智能建造。

**个人职责**：

1.负责机器人控制系统的嵌入式软件开发工作、ai智能模块的嵌入式软件开发工作。

2.参加项目需求分析、参与解决方案制定、并且独立完成上述工作的嵌入式软件开发

**主要业绩：**机器人的**模板的前后左右上下微调**、**密封电缸的控制**、**舵轮的全向行走**、**舵轮的差速旋转**、

**模板的自动调平**（通过倾角仪、内置算法、驱动伺服电缸达到与地面垂直角度偏差小于0.01°的相对垂直状态）、

**一键拆模**（按照拆模逻辑自动执行并且检查是否执行完毕）、

**自动拆模**（根据温度监测、压力监测的算据以及拆模算法，实现自动拆模）、

**压力动态监测以及浆体流速的控制**（根据浆体侧压力大小来调节浆体的流速，并且通过压力传感器进行反馈至服务器）、

**自动行走定位**（依托激光测距、内置算法进行自动纠正位置并且走到建墙目标处）等200多个控制点的精准控制。

并通过socket、蓝牙协议分别进行**数据上报以及控制指令下发**，实现控制延时低于100ms的高精度控制。

**项目名称**： **打印机的生产及研发**  **时间**：2020.9-2021.9

**项目公司**： **珠海奔图电子有限公司**

**项目描述**：该项目旨在为打印机生产企业提供一套自动监测打印机相关零部件是否达到其质量标准的一套检测系统。

**个人职责**：

1. 参与项目讨论，需求可行性分析及开发排期评估。
2. 各款打印机的烧录流程的掌握，在不同的SOC中完成检测系统的开发。
3. 在**uboot**层编写接收**USART**输入的指令代码框架。
4. 使**SOC**的**IO**口输出/读取高低信号，**以太网**网口的检测。
5. 利用**IIC、SPI**与外设通讯确认其正常回复数据。
6. 驱动**SOC**的**ADC**模块确认其获取到AD值。

**主要业绩：**该项目最终验收时对比原人工操作提高效率200%以上，最快的开发速度达到一天完成一款打印机的检测系统。